

محاسبه انرژی بستگی سیستم مقید سه جسمی با استفاده از تئوری میدان موثر

بایگان^{*}، شهریار؛ شاکری، بنین، هادیزاده، محمد رضا

گروه فیزیک دانشگاه تهران، انتبهای خیابان کارگر شمالی، تهران

x bayegan@khayam.ut.ac.ir

چکیده

سیستم مقید سه جسمی با در نظر گرفتن برهمکنشهای دوتایی بررسی شده اند. معادلات فدیف برای حالت مقید سه جسمی بر اساس تئوری میدان موثر با استفاده از پتانسیل برهمکنشی موثر و همچنین در دیدگاه امواج پاره‌ای برای پتانسیل مدل یاماگوچی برای حالت موج S، بدون در نظر گرفتن اعداد کوانتمومی اسپین و ایزو اسپین حل شده اند و انرژی بستگی سیستم مقید سه جسمی محاسبه شده است.

کلید واژه: معادلات فدیف، تئوری میدان موثر، پتانسیل یاماگوچی، برهمکنش جفتی، حالت مقید

مقدمه

سیستم مقید سه نوکلئونی مدتهاست که مورد توجه است و تحقیقات گسترده‌ای روی آن، برای دستیابی به اطلاعاتی مفید درباره نیروهای دوجسمی و سه جسمی، انجام شده است. محاسبات حالت مقید سه جسمی قبلًا با حل معادلات فدیف، در نمایش امواج پاره‌ای (PW) و اخیراً در دیدگاه سه-بعدی (3-D) بدون استفاده از نمایش امواج پاره‌ای انجام شده است. این محاسبات با تکنیکهای متفاوت و با در نظر گرفتن نیروهای دوجسمی و سه جسمی مدل انجام شده است [۱-۳]. در سالهای اخیر تئوری مستقل از مدل میدان موثر در بررسی سیستمهای چند-جسمی اهمیت فراوانی پیدا کرده است، به این دلیل که در این تئوری لزومی به استفاده از پتانسیل مشخصی نیست و می‌توان برهمکنش نوکلئونها را با یک پتانسیل برهمکنشی موثر توصیف کرد [۴]. هدف ما در این مقاله محاسبه انرژی بستگی سیستم مقید سه جسمی با استفاده از پتانسیل مدل یاماگوچی و همچنین استفاده از پتانسیل برهمکنشی موثر در تئوری میدان موثر می‌باشد.

معادله فدیف برای حالت مقید سه جسمی

معادله شرودینگر برای حالت مقید سه ذره یکسان، با نیروهای برهمکنشی جفتی ($V_i \equiv V_{jk}$)، بصورت زیر است:

$$|\Psi\rangle = G_o \sum_{i=1}^3 V_i |\Psi\rangle \quad (1)$$

که با تعریف مولفه‌های فدیف $\langle \Psi \rangle = \sum_{i=1}^3 |\psi_i\rangle$ به سه معادله انگرالی جفت شده منجر می‌شود:

$$|\psi_i\rangle = G_0 t_i \sum_{j \neq i} |\psi_j\rangle \quad (2)$$

بواسطه صرفظر از درجات آزادی اسپین و ایزواسپین تابع موج کل $\langle \Psi \rangle$ متقارن است و متعاقباً هر سه مولفه فدیف دارای فرم تابعی یکسان هستند، پس کافی است که تنها یک مولفه فدیف را در نظر بگیریم. با تعریف عملگر جایگشت $P = P_{12}P_{23} + P_{13}P_{23}$ ، مولفه فدیف عبارت است از:

$$|\psi\rangle = G_0 t P |\psi\rangle \quad (3)$$

نمایش معادله فدیف در فضای تکانه
 شکل کلی پتانسیل برهمکنشی موثر معرفی شده توسط تئوری میدان موثر غیر نسبیتی با برهمکنشهای کوتاه برد را می‌توان بصورت بسطی از تکانه‌های نسبی فرودی، \vec{k} ، و خروجی ذرات، \vec{k}' ، نوشت که برای بخش موج S بصورت زیر است:

$$\langle \vec{k}' | V | \vec{k} \rangle = \lambda_2 + \lambda_{2,2} \frac{(k^2 + k'^2)}{2} + \dots \quad (4)$$

نمایش این پتانسیل موثر در فضای تکانه و در پایین ترین مرتبه عبارت است از:
 $\langle \vec{k}' | V | \vec{k} \rangle = \langle \vec{k}' | g \rangle \lambda_2 \langle g | \vec{k}' \rangle \quad \lambda_2 < 0 \quad (5)$
 که در آن λ_2 ثابت جفت شدگی دوجسمی و توابع تنظیم کننده $g(k) \equiv \langle g | \vec{k} \rangle = \exp(-\frac{k^2}{A_2})$ همان توابع شکل هستند. برهمکنش (5) تفکیک پذیر است و لذا می‌توان با استفاده از آن معادله لیپمن-شوئینگر را بصورت تحلیلی حل کرد. ماتریس t دوجسمی را می‌توان چنین نوشت:

$$t(E) = |g\rangle \tau(E) \langle g| \quad (6)$$

که $\tau(E)$ با حل تحلیلی معادله لیپمن-شوئینگر عبارت است از:

$$\tau(E) = \left[\frac{1}{\lambda_2} - 4\pi \int_0^{A_2} dq q^2 \frac{g(k)^2}{E - k^2} \right]^{-1} \quad (7)$$

(E) در حالت مقید دو جسمی یک قطب ساده در $E = -B_2$ دارد که با استفاده از آن می‌توان ثابت جفت شدگی (B_2, A_2) را با تخمین پارامتر قطع A_2 ، و به تبع آن $\tau(E)$ را محاسبه کرد. در دیدگاه وابسته به مدل، برای پتانسیل نوعی یاماگوچی نیز می‌توان $\tau(E)$ را مشابه معادله (7) محاسبه کرد:

$$\langle \vec{k}' | V | \vec{k} \rangle = \frac{\lambda_2}{m} g(k) g(k') \quad (8)$$

که در آن $g(k) = \frac{1}{p^2 + \beta^2}$ است.

با در نظر گرفتن ملاحظات فوق نمایش معادله (3) در فضای تکانه ژاکوبی بصورت زیر در می‌آید:

$$\psi(u_1, u_2) = 4\pi G_0(u_1, u_2) g(u_1) \tau\left(E - \frac{3}{4} u_2^2\right) \int_0^{A_3} du'_2 u'^2 \int_{-l}^l dx g(\pi(u_2, u'_2)) \psi(\pi(u'_2, u_2), u'_2) \quad (9)$$

که در آن \bar{u}_1 تکانه ژاکوبی زیرسیستم دوجسمی و \bar{u}_2 تکانه ژاکوبی ذره سوم نسبت به زیرسیستم دوجسمی است، A_3 پارامتر قطع تکانه دوم ژاکوبی و G_0 انتشارگر آزاد برای سیستم سه جسمی است. با استفاده از:

$$\psi(u_1, u_2) = G_0(u_1, u_2) g(u_1) \tau\left(E - \frac{3}{4} u_2^2\right) F(u_2) \quad (10)$$

می‌توان معادله (9) را در نهایت بصورت زیر بازنویسی کرد:

$$F(u_2) = 4\pi \int_0^{A_3} du'_2 u'^2 \int_{-l}^l dx g(\pi(u_2, u'_2)) G_0(\pi(u'_2, u_2), u'_2) g(\pi(u_2, u'_2)) \tau\left(E - \frac{3}{4} u'_2\right) F(u'_2) \quad (11)$$

بطوریکه $\pi(u_2, u'_2) = \sqrt{\frac{1}{4} u_2^2 + u'^2 + u_2 u'_2 x}$

این معادله نقطه آغاز محاسبات عددی برای محاسبه انرژی بستگی سیستم مقید سه جسمی است که در بخش بعد به جزئیات مربوط به حل عددی آن می‌پردازیم.

الگوریتم حل عددی

در این بخش به تشریح الگوریتم حل عددی معادله انتگرالی دوگانه (11) می‌پردازیم. این معادله دارای فرم زیر است:

$$F(u_2) = \int_0^{A_3} \int_{-l}^l dx K(u_2, u'_2, x) F(u'_2) \quad (12)$$

که این معادله شکل خاصی از معادله ویژه مقداری زیر با $\lambda = 1$ است:

$$K(E) | F(E) \rangle = \lambda | E | F(E) \rangle \quad (13)$$

بطوریکه $\lambda = 1$ بزرگترین ویژه مقدار مثبت، صرفنظر از نوع پتانسیل بکار برد شده است. ما این معادله ویژه مقداری را با روش مستقیم حل کرده‌ایم. برای گسسته سازی انتگرالهای معادله (12) از روش گاووس-لزاندر استفاده کرده ایم، بطوریکه تعداد نقاط شبکه گاووسی برای هر دو متغیر u'_2 و x سی و دو نقطه می‌باشد. این معادله پس از گسسته سازی بصورت زیر در می‌آید:

$$\begin{aligned} F(u_2(i)) &= \sum_j \sum_k w_j w_k K(u_2(i), u'_2(j), x(k)) * \frac{A}{2} * F(u'_2(j)) \\ &\equiv \sum_j \sum_k M(u_2(i), u'_2(j), x(k)) F(u'_2(j)) \end{aligned} \quad (14)$$

که می‌توان آن را بصورت زیر بازنویسی کرد:

$$\begin{aligned} F_i &= \sum_j M_{ijk} F_j \quad , \sum_k M_{ijk} = N_{ij} \\ &= \sum_j N_{ij} F_j \end{aligned} \quad (15)$$

بنابراین در نهایت می‌توان با محاسبه ماتریس N با ابعاد (32×32) و سپس قطعی کردن آن طیف ویژه مقادیر آن را محاسبه کرد. به این ترتیب می‌توان انرژی ای را جستجو کرد که به ازای آن بزرگترین ویژه مقدار ماتریس N ، یک باشد، که این انرژی همان انرژی بستگی سیستم محدود سه جسمی خواهد بود.

نتایج محاسبات

الف) انرژی بستگی با استفاده از پتانسیل مدل

نتایج محاسبات ما برای انرژی بستگی سیستم محدود سه جسمی برای چهار نوع از پتانسیل یاماگوچی در جدول یک ارائه شده است. در انجام محاسبات از واحد $\hbar c$ استفاده کرده ایم، همچنین جرم نوکلئونها را $m^{-1} = 41.47 \text{ MeV} \cdot \text{fm}^2$ و پارامترهای قطع را $A_2 = 30 \text{ fm}^{-1}$, $A_3 = 10 \text{ fm}^{-1}$, $\lambda_2 = -0.0030 \text{ fm}$ درنظر گرفته ایم. با مقایسه مقادیر بدست آمده با انرژی بستگی ترایتون می‌توان گفت که پتانسیل آخر می‌تواند توصیف مناسبی از ترایتون ارائه دهد.

جدول ۱. انرژی بستگی سیستم محدود سه جسمی برای پتانسیل یاماگوچی

$\lambda_2(\text{fm}^{-3})$	$\beta(\text{fm}^{-1})$	$B_3(\text{MeV})$
-0.415	1.45	-25.41
-0.353	1.45	-12.45
-0.182	1.15	-9.24
-0.179	1.15	-8.51
EXP.		-8.48

ب) انرژی بستگی با استفاده از تئوری میدان موثر

برای انجام محاسبات در تئوری میدان موثر از واحدهای $m = \hbar = 1$ استفاده کرده ایم، همچنین پارامترهای قطع را $A_2 = 25 \text{ fm}^{-1}$, $A_3 = 7 \text{ fm}^{-1}$ و ثابت جفت شدگی را $\lambda_2 = -0.0030 \text{ fm}$ درنظر گرفته ایم. مقدار انرژی بستگی محاسبه شده با این پارامترها $B_3 = -8.88 \text{ MeV}$ است که تقریباً توصیف مناسبی از ترایتون ارائه می‌دهد. البته لازم به ذکر است که نتایج بدست آمده با استفاده از پتانسیل مدل به پارامترهای قطع وابستگی ندارد، در حالیکه نتایج محاسبات در تئوری میدان موثر با درنظر گرفتن تنها برهمکنشهای دو-جسمی وابستگی شدیدی را به به پارامترهای قطع نشان می‌دهد که انتظار می‌رود با درنظر گرفتن برهمکنشهای سه-جسمی این وابستگی از بین برود. علاوه بر این انتظار می‌رود که با وارد کردن برهمکنشهای سه-جسمی و همچنین اعداد کوانتمی اسپین و ایزو اسپین انرژیهای بستگی محاسبه شده با انرژی بستگی ترایتون تطابق بهتری داشته باشد.

مرجع‌ها:

- [1] A. Stadler, W. Glockle, P. U. Sauer, Phys. Rev. C **44**, 2319 (1991).
- [2] Ch. Elster, W. Shadow, A. Nogga, W. Glockle, Few-Body System **27** 83 (1999).
- [3] H. Liu, Ch. Elster, W. Glockle, Comput. Phys. Commun. **147**, 170 (2002).
- [4] L. Platter, H. W. Hammer, U. G. Meisner, Few-Body System **0** 1 (2004).